



#6

PATENT APPLICATION

IN THE UNITED STATES PATENT AND TRADEMARK OFFICE

In re application of

Richard DONHAUSER, et al.

Appln. No.: 09/818,572

Group Art Unit: 2133

Confirmation No.: 3655

Examiner: Not Yet Assigned

Filed: March 28, 2001

For: AUTOMATION SYSTEM AND METHOD FOR OPERATING AN AUTOMATION
SYSTEM

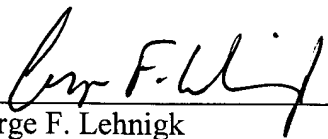
SUBMISSION OF PRIORITY DOCUMENT

Commissioner for Patents
Washington, D.C. 20231

Sir:

Submitted herewith is a certified copy of the priority document on which a claim to
priority was made under 35 U.S.C. § 119. The Examiner is respectfully requested to
acknowledge receipt of said priority document.

Respectfully submitted,


George F. Lehnigk
Registration No. 36,359

SUGHRUE, MION, ZINN,
MACPEAK & SEAS, PLLC
2100 Pennsylvania Avenue, N.W.
Washington, D.C. 20037-3213
Telephone: (202) 293-7060
Facsimile: (202) 293-7860

Enclosures: Germany 98118288.4

Date: July 18, 2001



This Page Blank (uspto)



Europäisches
Patentamt

European
Patent Office

Office européen
des brevets



Bescheinigung

Certificate

Attestation

Die angehefteten Unterla-
gen stimmen mit der
ursprünglich eingereichten
Fassung der auf dem näch-
sten Blatt bezeichneten
europäischen Patentanmel-
dung überein.

The attached documents
are exact copies of the
European patent application
described on the following
page, as originally filed.

Les documents fixés à
cette attestation sont
conformes à la version
initialement déposée de
la demande de brevet
européen spécifiée à la
page suivante.

Patentanmeldung Nr. Patent application No. Demande de brevet n°

98118288.4

Der Präsident des Europäischen Patentamts;
Im Auftrag

For the President of the European Patent Office

Le Président de l'Office européen des brevets
p.o.

I.L.C. HATTEN-HECKMAN

DEN HAAG, DEN
THE HAGUE, 19/03/01
LA HAYE, LE



This Page Blank (uspto)



Europäisches
Patentamt

European
Patent Office

Office européen
des brevets

Blatt 2 der Bescheinigung
Sheet 2 of the certificate
Page 2 de l'attestation

Anmeldung Nr.:
Application no.: 98118288.4
Demande n°:

Anmeldetag:
Date of filing: 28/09/98
Date de dépôt:

Anmelder:
Applicant(s):
Demandeur(s):
SIEMENS AKTIENGESELLSCHAFT
80333 München
GERMANY

Bezeichnung der Erfindung:
Title of the invention:
Titre de l'invention:
Verfahren zum Betrieb eines Automatisierungssystems

In Anspruch genommene Priorität(en) / Priority(ies) claimed / Priorité(s) revendiquée(s)

Staat:
State:
Pays:

Tag:
Date:
Date:

Aktenzeichen:
File no.
Numéro de dépôt:

Internationale Patentklassifikation:
International Patent classification:
Classification internationale des brevets:
G05B19/042

Am Anmeldetag benannte Vertragsstaaten:
Contracting states designated at date of filing: AT/BE/CH/CY/DE/DK/ES/FI/FR/GB/GR/IE/IT/LI/LU/MC/NL/PT/SE/UK
Etats contractants désignés lors du dépôt:

Bemerkungen:
Remarks:
Remarques:

This Page Blank (uspto)

GR 98 P 3777 E

1

Beschreibung

Verfahren zum Betrieb eines Automatisierungssystems

- 5 Die vorliegende Erfindung betrifft ein Verfahren zum Betrieb eines Automatisierungssystems, durch das ein zur Steuerung und/oder Überwachung eines technischen Prozesses vorgesehenes Automatisierungsgerät mittels eines zum Bedienen und Beobachten des Automatisierungsgerätes vorgesehenen Programmiergerät
10 überwachbar ist.

- Zum Zweck der Inbetriebnahme und der Wartung des Automatisierungsgerätes ist die Beobachtung der auf dem Automatisierungsgerät ablaufenden Software vorgesehen. Wünschenswert ist
15 dabei, daß durch die Beobachtung die Ausführung der Software nicht merklich gestört oder gar unterbrochen wird.

- Die Aufgabe der vorliegenden Erfindung besteht folglich darin, ein Verfahren zum Betrieb eines Automatisierungssystems
20 anzugeben, bei dem das Automatisierungsgerät durch ein Programmiergerät bei weitestgehender Vermeidung störender Einflüsse überwachbar ist.

- Diese Aufgabe wird mit einem Verfahren zum Betrieb eines zu-
25 mindest ein Automatisierungsgerät sowie ein mit diesem kommunikativ verbundenes Programmiergerät umfassenden Automatisierungssystems, wobei das Automatisierungsgerät ein Anwenderprogramm, insbesondere ein Programm zur Steuerung und/oder Überwachung eines externen technischen Prozesses, ausführt
30 und wobei durch das Programmiergerät die Ausführung des Anwenderprogramms überwacht wird, indem am Programmiergerät eine oder mehrere Datenadressen des Anwenderprogramms zur Überwachung ausgewählt werden, dadurch gelöst,

GR 98 P 3777 E

3

Üblicherweise findet bei Automatisierungsaufgaben eine zyklische Bearbeitung statt, wobei z.B. einige Bausteine in einem festen Zeitraster immer wieder gestartet werden. Spezielle Bausteine werden nach ihrer Ausführung auch sofort wieder gestartet, wobei dies als sogenannter freier Zyklus bezeichnet wird, ein Zyklus also, dem kein festes Zeitraster zugrunde liegt.

Wenn das Automatisierungsgerät mehrere Prozessoren aufweist, ist es möglich, daß mehrere Bausteine gleichzeitig ausgeführt werden. Steht dagegen nur ein Prozessor zur Verfügung, so werden die jeweiligen Bausteine nach einem Zeitscheibenverfahren zur Ausführung gebracht, wobei beim Benutzer der Eindruck der gleichzeitigen Bearbeitung der jeweiligen Bausteine entsteht.

Die Bausteine werden vom Anwender in dafür vorgesehenen, ggf. auch unterschiedlichen Sprachen erstellt und durch ein auf dem Programmiergerät ablauffähiges Übersetzerprogramm in die Maschinensprache des Automatisierungsgerätes transferiert. Beim Anwendungsfall gemäß dem Ausführungsbeispiel kommen z.B. die Programmiersprachen KOP, FUP, AWL, SCL, HIGRAPH, GRAPH 7, etc. zum Einsatz.

Das Automatisierungsgerät führt die einzelnen Maschinenbefehle eines Bausteins nacheinander aus. Dabei ist jeder einzelne Maschinenbefehl des Automatisierungsgerätes durch eine Codeadresse eindeutig referenzierbar. Die Codeadresse wird spezifiziert durch den Baustein, dessen Typ und dessen Nummer, und den einzelnen Maschinenbefehl, der durch seine jeweilige Adresse im Baustein repräsentiert wird. Das obengenannte An-

GR 98 P 3777 E

4

forderungstelegramm enthält eine oder mehrere dieser eben beschriebenen Codeadressen.

Zur Auswahl der gewünschten Code- bzw. Datenadressen können bekannte Methoden verwendet werden, indem z.B. zur Auswahl einer Datenadresse bzw. eines Datenadressbereichs eine bestimmte Anweisung des Anwenderprogramms bzw. ein Abschnitt mit mehreren Programmanweisungen markiert und diese Markierung als Auswahl interpretiert wird. Alternativ ist es selbstverständlich auch möglich, diese Auswahl mittels expliziter entsprechender Angaben zu treffen, indem z.B. die relevanten Datenadressen manuell eingegeben werden.

In einem Automatisierungsgerät werden gemäß einer abstrakten Betrachtungsweise von Sensoren gelieferte Daten verarbeitet und gemäß den Verarbeitungsergebnissen Aktoren angesteuert. Je nach verwendeter Sprache gibt es dazu verschiedene Konstrukte. Gemeinsam ist allen, daß sie verschiedene Datenbereiche unterscheiden und diese in ihren Befehlen adressieren können. Bei allen Sprachen ist es möglich, einen einzelnen Sensor abzufragen, einen einzelnen Aktor anzusteuern und Ergebnisse zwischenzuspeichern, z.B. um Zustände über Bausteingrenzen hinweg zu halten. Je nach Maschinennähe der jeweils verwendeten Sprache unterstützt der Sprachumfang auch eine direkte Manipulation von Registern. Die kleinste auf diese Weise adressierbare Einheit ist eine Datenadresse.

Zum Zweck der Überwachung des Automatisierungsgerätes wird vom Programmiergerät ein Auftrag mittels des Anforderungstelegramms an das Automatisierungsgerät gesendet. Diese Anforderung enthält eine oder mehrere Codeadressen und pro Codeadresse eine oder mehrere Datenadressen.

GR 98 P 3777 E

5

Das Anforderungstelegramm weist ein Headersegment, ein Einstiegsdatensatzsegment sowie ein oder mehrere Watchpointsegmente mit jeweils zumindest einer Codeadresse und einer oder mehreren Datenadressen auf. Mit den Datenadressen sind alle
5 im Maschinenmodell vorhandenen Speicherbereiche ansprechbar auch die Register, insbesondere aber Bitgruppen, weil viele Sensoren und Aktoren nicht nur einzelne Bits liefern, sondern Gruppen von Bits, weswegen auch größere zusammenhängende Bereiche mit einer Datenadresse ansprechbar sind.

10

Das Automatisierungsgerät zeichnet bei Erreichen einer der im Anforderungstelegramm spezifizierten Codeadressen die im selben Watchpointsegment zusammen mit dieser Codeadresse angegebenen Daten auf. Zusätzlich kann eine Triggerbedingung vorgegeben werden, die beim Erreichen einer Codeadresse erfüllt sein muß, damit die Aufzeichnung beginnt.

15

Das Automatisierungsgerät übermittelt seinerseits nach jedem Zyklus, reguliert durch eine Flußkontrolle, die angeforderten
20 Daten an das Programmiergerät, bis der Auftrag durch andere Anforderungstelegramme gestoppt oder gelöscht wird.

Aufbau und Struktur des Ergebnistelegramms sind ganz analog zum Anforderungstelegramm. Insofern weist auch das Ergebnistelegramm ein Headersegment, ein Einstiegsdatensatzsegment
25 sowie ein oder mehrere Watchpointsegmente mit jeweils zumindest einer Codeadresse und einer oder mehreren Datenadressen auf.

30 Die in den sogenannten höheren Programmiersprachen zur Verfügung stehenden Konstrukte werden auf die Befehle der Zielmaschine abgebildet. Dabei kann es vorkommen, daß bestimmte Daten nur temporär in den jeweiligen Registern des Automatisierungsgerätes vorhanden sind, ohne jemals unter einer für den

GR 98 P 3777 E

6

Anwender referenzierbaren Datenadresse gespeichert zu werden. Um auch solche Zwischenergebnisse auf der Seite des Programmiergerätes korrekt beobachten zu können, ist es vorgesehen, in einem Anforderungstelegramm zu einer Codeadresse auch Register angeben zu können. Als Beispiel sei hier eine einfache logische Verknüpfung der Form "WENN Sensor 1 UND Sensor 2 ODER Sensor 3, DANN Aktor 1" genannt, wobei das Ergebnis der UND-Verknüpfung in einem Register zwischengespeichert wird, um dieses Zwischenergebnis bei der nachfolgenden ODER-Verknüpfung verwenden zu können. Das letztendliche Verknüpfungsergebnis steht als Inhalt der Variablen Aktor 1 schließlich wieder direkt in einer Datenadresse zur Verfügung. Das Zwischenergebnis ginge allerdings verloren, wenn nicht auch der Zugriff auf das Register selbst möglich wäre.

15

An dieser Stelle wird auch unmittelbar ersichtlich, warum im Anforderungstelegramm Codeadressen und zu jeder dieser Codeadressen Datenadressen angebar sind.

20 Da es nämlich in Bausteinen durchaus vorkommen kann, daß eine Datenadresse mehrfach beschrieben und gelesen wird, ist es vorteilhaft, die Daten nicht am Ende des Zyklus zu beobachten, sondern an all den Codeadressen, an denen es referenziert wird. Nur so kann das Anwenderprogramm auf der Seite
25 des Programmiergerätes nachvollzogen werden.

Insbesondere im vorliegend geschilderten Fall reicht es z.B. nicht aus, das Register, in dem das Zwischenergebnis der oben beschriebenen UND-Verknüpfung zwischengespeichert wird, anzugeben, da dieses Register zu diversen Zeitpunkten zur Speicherung unterschiedlichster Zwischenergebnisse verwendet werden kann. Nur unmittelbar nach der Verknüpfung "WENN Sensor 1
30

28-09-1998

EP98118288.4

SPEC

GR 98 P 3777 E

7

UND Sensor 2" gibt der Inhalt des Registers das Ergebnis der UND-Verknüpfung wieder. Das Ergebnis der nachfolgenden ODER-Verknüpfung wird im selben Register zwischengespeichert, so daß das Ergebnis der UND-Verknüpfung verloren geht.

5

Im Betrieb zeichnet das Automatisierungsgerät die mit dem Anforderungstelegramm spezifizierten Daten auf, um sie zu einem im Vergleich zum Zeitpunkt der Aufzeichnung späteren Zeitpunkt zu senden. Im allgemeinen kann das Automatisierungsgerät nur eine vergleichsweise kleine Menge von Daten aufzeichnen. Insbesondere ist die Menge der aufzuzeichnenden Daten jedoch durch Art und Geschwindigkeit einerseits des Automatisierungsgerätes sowie andererseits der Kommunikationsmittel zwischen Automatisierungsgerät und Programmiergerät sowie der durch den Anwender tolerierten Störung der Programmausführung auf seiten des Automatisierungsgerätes vorgegeben. Durch die Menge der transferierbaren Daten ist eine Obergrenze für die Menge der aufzeichnenbaren Daten festgelegt, auch wenn das Automatisierungsgerät eine größere Menge von Daten theoretisch aufzeichnen könnte. Es ist also angezeigt, mit dem Anforderungstelegramm nur diejenigen Informationen anzufordern, die später auch zur Anzeige auf dem Programmiergerät gelangen.

Höhere Spezialsprachen für Schrittketten (z.B. HIGRAPH, GRAPH 7, ...) verwenden zur Programmierung der Weiterschaltbedingung und der im jeweiligen Schritt auszuführenden Aktion wiederum Basissprachen (z.B. AWL, KOP, FUP, ...). Für den Anwender ist es nun einerseits wichtig, zu erkennen, welcher Schritt momentan aktiv ist und darüber hinaus speziell auch die Weiterschaltbedingung zu betrachten. Dafür ist im allgemeinen die Betrachtung einiger weniger Codeadressen ausreichend, wobei insbesondere die Menge der relevanten Codeadres-

GR 98 P 3777 E

8

sen im Vergleich zur Größe des Bausteins relativ gering ist.
 Allerdings sind die relevanten Codeadressen üblicherweise in-
 innerhalb des Bausteins verstreut und darüber hinaus noch mit
 dem Laufzeitsystem der Schrittkettensteuerung vermischt. Auf-
 grund der begrenzten Möglichkeiten hinsichtlich des Daten-
 transfers zwischen Automatisierungsgerät und Programmiergerät
 ist es wenig sinnvoll, den Baustein komplett zu beobachten,
 da dies unter Umständen sehr schnell mit Kapazitätsobergren-
 zen bezüglich des Datentransfers kollidiert. Tatsächlich wer-
 den ja auch nur die für die Berechnung der Weiterschaltbedin-
 gungen notwendigen Codeadressen benötigt. Folglich werden nur
 die tatsächlich erforderlichen Codeadressen an das Program-
 miergerät transferiert.

Ein ähnliches Problem ergibt sich bei der Programmierung von
 Bausteinaufrufen mit Parametern. Im Einzelfall sind zur Über-
 tragung der Parameterwerte eine Vielzahl einzelner Befehle
 erforderlich. Somit gäbe es nur wenige für die Beobachtung
 tatsächlich relevante Codeadressen, die über einen größeren
 Bereich des Bausteins verteilt sind. Für einen solchen Fall
 ist vorgesehen, die an den Baustein zu übertragenden Werte
 vom sogenannten "Stack" zu übernehmen. Das Ablegen von Para-
 metern beim Aufruf von Unterprogrammen auf dem Stack ist eine
 allgemein bekannte Methode, um Parameter ausgehend von einem
 ersten Programmbereich an einen zweiten, davon unabhängigen
 Programmbereich zu übergeben. Es zeigt sich also, daß alle
 Werte, die in einen Baustein übertragen werden, vor dem ei-
 gentlichen Maschinenbefehl zum Bausteinaufruf vom Stapel oder
 sogar aus einem speziellen Instanzdatenbaustein gelesen wer-
 den können. Analog können alle Werte, die aus dem Baustein
 übertragen werden, nach dem eigentlichen Maschinenbefehl zum
 Bausteinaufruf vom Stapel oder wiederum aus dem Instanzdaten-

GR 98 P 3777 E

9

baustein gelesen werden. Zur Beobachtung der Parameterübergabe sind für jeden Bausteinaufruf zwei Codeadressen erforderlich. Pro Codeadresse können jedoch im Einzelfall mehrere Datenadressen erforderlich sein, wobei sich die Anzahl der erforderlichen Datenadressen nach der Anzahl der Ein- bzw. Ausgabeparameter richtet.

Die Kontrolle des Datenflusses, in anderem Zusammenhang auch die sogenannte Flußkontrolle, wird folgendermaßen realisiert:

10 Nach Ausführung der zu einem Zyklus gehörigen Bausteine wird der durch das Anforderungstelegramm initiierte Auftrag blockiert, d.h. es werden keine weitere Daten mehr aufgezeichnet, auch wenn das Automatisierungsgerät einen Befehl an einer durch das Anforderungstelegramm spezifizierten Codeadresse

15 ein weiteres Mal ausführt. Nun wird das Senden der angeforderten Daten angestoßen. Das Senden erfolgt dabei parallel zur Ausführung des Anwenderprogramms. Ein solcher Sendevorgang kann sich im Bedarfsfall auch über mehrere Zyklen erstrecken, wobei dann die aufgezeichneten Daten abschnittsweise übertragen werden. Während des Sendens wird aufgrund des

20 abschnittsweisen Sendens parallel zur Ausführung des Anwenderprogramms, insbesondere auch aufgrund der möglichen Aufteilung der zu sendenden Daten auf mehrere Zyklen, das Anwenderprogramm nur unmerklich gestört. Erst nachdem das Programmiergerät die auf diese Weise empfangenen Daten ausgewertet und dargestellt hat, schickt dieses ein Telegramm, welches den zuvor blockierten Auftrag wieder freigibt, so daß die Aufzeichnung der mit dem Anforderungstelegramm spezifizierten Daten erneut beginnt.

30

Die Anwenderprogramme werden im Programmiergerät mittels einer dafür vorgesehenen Software in Maschinenbefehle des Auto-

GR 98 P 3777 E

10

matisierungsgerätes übersetzt. Dabei kann es sich um direkt
 vom Prozessor des Automatisierungsgerätes ausführbare Befehle
 handeln oder um eine Zwischensprache, die im Automatisie-
 rungsgerät zunächst interpretiert oder aber von der Firmware
 5 des Automatisierungsgerätes in Befehle des Prozessors des Au-
 tomatisierungsgerätes übersetzt wird. Grundsätzlich wird bei
 der Übersetzung Wert auf kurzen, schnell ablauffähigen Code
 gelegt.

10 Auf einem Automatisierungsgerät, dessen Prozessor oder dessen
 Prozessoren mittels handelsüblicher Mikrocontroller reali-
 siert werden, muß das Maschinenmodell des Automatisierungsge-
 rätes auf das Speichermodell des Mikrocontrollers übertragen
 werden. Zum Beobachten muß zusätzlicher Code in das übersetz-
 15 te Anwenderprogramm eingefügt werden. Dies erfordert im all-
 gemeinen einen besonderen Übersetzungslauf. Findet das Über-
 setzen in der Firmware des Automatisierungsgerätes statt, er-
 gibt sich eine Zykluszeitbelastung durch die Übersetzung und
 das Einketten der sich ergebenden zusätzlichen Befehle. Fin-
 20 det das Übersetzen im Programmiergerät statt, ergibt sich ei-
 ne Zykluszeitbelastung durch das Herunterladen und das Ein-
 ketten der zusätzlichen Befehle. In beiden Fällen kann die
 Zykluszeitbelastung durch passende Auswahl der zu beobachten-
 den Codeadressen minimiert werden.

25

Damit in Zeiten, in denen ein Beobachtungsauftrag blockiert
 ist, keine Zykluszeitbelastung auftritt, sind die für die Be-
 obachtung nötigen Befehle maskierbar. Eine Aufzeichnung der
 angeforderten Daten erfolgt damit nur dann, wenn die entspre-
 30 chenden Befehle nicht maskiert sind. Nach Beendigung des Zy-
 klus ist der Auftrag durch die Firmware blockierbar, sofern
 dies nicht schon bei der Aufzeichnung geschieht. Abschließend

GR 98 P 3777 E

11

werden die aufgezeichneten Daten an das Programmiergerät gesandt.

Bei einem Automatisierungsgerät, welches die Maschinenbefehle
5 interpretiert, bewirkt der Interpreter die Abbildung des Maschinenmodells auf den realen Speicher. Dabei spielt es für die folgende Betrachtung keine Rolle, ob der Interpreter durch einen anwenderspezifischen Schaltkreis (ASIC) oder durch ein Programm auf einem handelsüblichen Mikrocontroller
10 realisiert wird. Die Firmware markiert die zu beobachtenden Befehle, wozu sie zumindest 1 Bit pro Befehl benötigt. Trifft der Interpreter auf einen markierten Befehl, unterbricht er die Ausführung und zeichnet die angeforderten Daten auf. Danach kann die Ausführung fortgesetzt werden. Diese Unterbre-
15 chung muß wie bei den übersetzenden Maschinen maskierbar sein, damit in den Zeiten, in denen der Auftrag blockiert ist, keine Zykluszeitbelastung auftritt. Analog wie bei den übersetzenden Maschinen ist der Auftrag nach Beendigung des Zyklus durch die Firmware blockierbar, sofern dies nicht
20 schon bei der Aufzeichnung geschieht. Abschließend werden die aufgezeichneten Daten an das Programmiergerät gesandt.

Gemäß einer weiteren Ausgestaltung ist vorgesehen, einen Beobachtungsauftrag mit Bedingungen zu versehen, damit bei Bau-
25 steinen, die in einem Zyklus mehrfach ausgeführt werden, eine spezielle Ausführung beobachtbar ist. Darüber hinaus ist in einem Auftrag unterscheidbar, wie bei mehrfacher Ausführung der Befehle innerhalb eines Bausteins zu reagieren ist. Eine derartige Mehrfachausführung tritt im Baustein auf, wenn
30 durch Sprünge im Baustein Schleifen entstehen. Im Beobachtungsauftrag kann beispielsweise eingestellt werden, ob der Auftrag durch die Mehrfachausführung blockiert wird oder

GR 98 P 3777 E

12

nicht. Wird er bei der zweiten Ausführung einer Codeadresse
 nicht blockiert, so werden die Daten für diese Codeadresse
 überschrieben, so daß im Ergebnis die Daten des letzten
 Schleifendurchgangs für einen tatsächlichen Transfer an das
 5 Programmiergerät zur Verfügung stehen. Würde dagegen bei je-
 dem Schleifendurchgang ein Transfer erfolgen, hätte dies eine
 hohe Zykluszeitbelastung zur Folge. Die Zykluszeitbelastung
 kann weiter gesenkt werden, indem beim ersten Auftreten einer
 Mehrfachausführung die Aufzeichnung blockiert wird, so daß
 10 nur die Daten des ersten Schleifendurchgangs transferiert
 werden.

Das Verfahren erlaubt es, zu jedem Baustein mehrere Codea-
 dressen und zu jeder Codeadresse mehrere Datenadressen anzu-
 15 geben. Die Codeadresse definiert einen einzelnen Maschinenbe-
 fehl. Mit den Datenadressen sind alle im Maschinenmodell vor-
 handenen Speicherbereiche ansprechbar, auch die Register. Das
 Verfahren minimiert die aufzuzeichnenden und zu transferie-
 renden Daten und die mit der Aufzeichnung und dem Transfer
 20 einhergehende Zykluszeitbelastung auf ein Minimum. Diese Mi-
 nimierung ist unabhängig von der Sprache, in der das Anwen-
 derprogramm erstellt wurde und der Art der Zielmaschine.

Weitere Merkmale, Vorteile und Anwendungsmöglichkeiten der
 25 Erfindung ergeben sich aus den Unteransprüchen, der nachfol-
 genden Beschreibung eines Ausführungsbeispiels, anhand der
 Figuren und der Figuren selbst. Dabei bilden alle beschriebe-
 nen und/oder bildlich dargestellten Merkmale für sich oder in
 beliebiger Kombination den Gegenstand der vorliegenden Erfin-
 30 dung, unabhängig von ihrer Zusammenfassung in den Ansprüchen
 oder deren Rückbeziehung.

GR 98 P 3777 E

13

In den Figuren zeigen

FIG 1 das Anforderungstelegramm und

FIG 2 das Empfangstelegramm.

5 Gemäß FIG 1 weist das Anforderungstelegramm AT zumindest ein
Headersegment AH, ein Einstiegsdatensatzsegment AE sowie ein
oder mehrere Watchpointsegmente AW1, AW2, ..., AWn auf. Im
Headersegment AH oder kurz im Header AH ist zumindest die
Auftragskennung 1110, eine Codierung des Bausteins 1111, auf
10 das sich das Anforderungstelegramm bezieht, codiert nach Typ
und Nummer, sowie eine Triggerbedingung 1112, eine Kennung
hinsichtlich eventueller Mehrfachausführungen 1113 sowie die
Anzahl der Watchpoints ohne Einstiegsdatensatz 1114 angege-
ben.

15

Der Einstiegsdatensatz AE, der im Gegensatz zu den Watch-
points die jeweiligen Überwachungswerte, insbesondere die Re-
gister, vor der Befehlsausführung zeigt, umfaßt eine Code-
adresse 1121, Register 1122, eine Kennung hinsichtlich der
20 Anzahl der nachfolgenden Datenadressen 1123 sowie die durch
die Kennung 1123 vorgegebene Anzahl von Datenadressen 1124.

Ganz analog zum Einstiegsdatensatz AE ist der Aufbau der
Watchpointsegmente AW1, AW2, ..., AWn. Jedes dieser Watch-
25 pointsegmente AW1, AW2, ..., AWn umfaßt eine Codeadresse
1131-1, 1131-2, 1131-n ("-1" referenziert das erste Watch-
pointsegment AW1, entsprechend referenziert "-2" das zweite
Watchpointsegment und "-n" das Watchpointsegment AWn. Für die
nachfolgende Beschreibung werden die zusätzlichen Referenzie-
30 rungen, wo dies nicht unbedingt erforderlich ist, ausgelas-
sen.) Darüber hinaus umfaßt jedes Watchpointsegment Daten
über die relevanten Register 1132, eine Kennung hinsichtlich

GR 98 P 3777 E

14

der Anzahl der nachfolgenden Datenadressen 1133 und die entsprechend der Kennung 1133 vorgegebene Anzahl von Datenadressen 1134.

- 5 Gemäß FIG 2 umfaßt das Empfangstelegramm ET zumindest den Header EH, Einstiegsdaten EE sowie Watchpointdaten EW1, EW2, ..., Ewn. Im einzelnen umfaßt der Header EH zumindest eine Auftragskennung 1210 sowie eine Auftragsnummer 1211. Die Einstiegsdaten umfassen zumindest die Codeadresse 1221, Registerwerte 1222 und Datenwerte 1223. Ganz analog umfassen die
10 Watchpointdaten EW1, EW2, ..., Ewn zumindest die Codeadresse 1231, Registerwerte 1232 und Datenwerte 1233.

- Mittels der Auftragsnummer 1211 werden gleichzeitig vorhandene Aufträge unterschieden. Ein eineindeutige Auftragsnummer
15 1211 wird automatisch bei der Auftragsvergabe vom Automatisierungsgerät zugewiesen. Die Größe der für die Registerwerte, 1222, 1232-1, 1232-2, ..., 1232-n vorgesehenen Segmente des Empfangstelegramms ET ist abhängig von Art und Anzahl der
20 angeforderten Register; ganz analog ist die Größe der für die Datenwerte 1233, 1233-1, 1233-2, ..., 1233-n vorgesehenen Segmente des Empfangstelegramms ET abhängig von Art und Anzahl der angeforderten Daten.

- 25 Im Empfangstelegramm ET müssen nicht sämtliche Codeadressen des Anforderungstelegramms AT vorhanden sein, da eventuelle Sprünge bei der Ausführung des zu überwachenden Programms dazu führen können, daß Teile des zu überwachenden Programms nicht ausgeführt werden und bestimmte im Anforderungstelegramm AT spezifizierte Codeadressen nicht erreicht werden.
30

GR 98 P 3777 E

15

Der Einstiegsdatensatz EE ist stets vorhanden, jedoch muß dessen Codeadresse 1221 nicht mit der Codeadresse der Anforderung 1121 übereinstimmen, da ein Sprung über diese erste Adresse im beobachteten Zyklus vorgekommen sein könnte.

5

Der Datenverkehr zwischen Programmiergerät und Automatisierungsgerät, die zu diesem Zweck mittels eines Datenübertragungskabels in geeigneter, nicht dargestellter, jedoch allgemein bekannter Weise miteinander gekoppelt sind, wird nachfolgend dargestellt.

10

Sobald der Anwender eine Beobachtung startet, wird auf der Seite des Programmiergeräts ein Anforderungstelegramm AT aufgebaut. Dieses Anforderungstelegramm AT wird an das Automatisierungsgerät übermittelt. Das Automatisierungsgerät empfängt das Anforderungstelegramm AT, akzeptiert es, sofern die Struktur des Anforderungstelegramms AT den erwarteten Vorgaben entspricht und vergibt eine Auftragsnummer 1211. Danach wird der Auftrag als blockiert markiert.

15

Das Automatisierungsgerät sendet eine positive Quittung mit samt der Auftragsnummer 1211 an das Programmiergerät. Das Programmiergerät vermerkt mit dem Eingang der positiven Quittung den Auftrag als akzeptiert.

20

Sodann wird auf seiten des Programmiergeräts ein Freigabetelegramm aufgebaut. Dieses Freigabetelegramm wird an das Automatisierungsgerät übermittelt, wobei auf seiten des Automatisierungsgerätes der Auftrag mit dem Eingang des Freigabetelegramms als freigegeben markiert wird.

25

30

GR 98 P 3777 E

16

Als Antwort sendet das Automatisierungsgerät eine positive Quittung an das Programmiergerät, wobei auf seiten des Programmiergerätes der Auftrag mit Eingang der positiven Quittung als freigegeben vermerkt wird.

5

Wenn während der Ausführung des Anwenderprogramms im Automatisierungsgerät zu einem bestimmten Zeitpunkt die Triggerbedingung 1112, die im Header AH des Anforderungstelegramms AT spezifiziert ist, erfüllt ist, beginnt die Aufzeichnung der
10 vom Benutzer zur Beobachtung ausgewählten Daten. Im einfachsten Fall besteht die Triggerbedingung im Erreichen einer der im Anforderungstelegramm AT angegebenen Codeadressen 1131-1, 1131-2, ..., 1131-n; es sind aber komplexere Triggerbedingungen denkbar, wie z.B. "Aufrufpfad" oder "aufgeschlagene Da-
15 tenbausteine". Im Falle, daß ein Baustein von mehreren anderen Bausteinen innerhalb eines Zyklus verwendet wird, ist es damit möglich, eine spezielle Ausführung der Codeadressen in diesem Zyklus beobachten. Der Aufrufpfad beschreibt eine Bausteinhierarchie die nötig ist, damit die Aufzeichnung beginnt.
20 Die Bedingung aufgeschlagene Datenbausteine erfordert, daß zu Beginn der Aufzeichnung die angegebenen Datenbausteine aufgeschlagen sind. Die Bedingungen können einzeln oder kombiniert verwendet werden.

25 Wird also z.B. bei einer einfachen Triggerbedingung der oben genannten Art die durch die Adresse 1131-1 des Antworttelegramms AT referenzierte Codeadresse bei der Ausführung des Anwenderprogramms erreicht, werden die durch das Datum 1132-1 referenzierten Register, die durch Datum 1133-1 referenzierte
30 Anzahl von Datenadressen und dabei insbesondere die durch das Datum 1134-1 referenzierten Daten aufgezeichnet.

GR 98 P 3777 E

17

Nachdem diese Aufzeichnung beendet ist, wird ein Ergebnistelegramm aufgebaut, das zumindest diese aufgezeichneten Daten enthält. Der entsprechende Auftrag wird blockiert. Daraufhin wird das Ergebnis in Form eines Ergebnistelegramms ET
5 an das Programmiergerät übermittelt.

Auf der Seite des Programmiergerätes kann das Ergebnis nunmehr dargestellt werden, wobei für den Fall, daß die durch das Datum 1231-1 referenzierte Codeadresse am Bildschirm dargestellt wird, in Verbindung mit dieser Codeadresse die Registerwerte 1232-1 und die Datenwerte 1233-1 darstellbar sind.
10

Nach der Darstellung des Ergebnisses wird erneut ein Freigabetelegramm an das Automatisierungsgerät gesendet, um den
15 Auftrag erneut freizugeben. Das Automatisierungsgerät übermittelt eine positive Quittung an das Programmiergerät, sobald der Auftrag freigegeben ist. Das Programmiergerät vermerkt den Auftrag als freigegeben mit dem Eingang dieser positiven Quittung. Damit sind die Bedingungen wieder derart
20 hergestellt, daß beim nächsten Erreichen der Triggerbedingung die Aufzeichnung erneut beginnt und die aufgezeichneten Daten schließlich zur Darstellung an das Programmiergerät übermittelt werden.

25 Diese Schritte wiederholen sich so lange, bis der Anwender den Auftrag beendet.

Patentansprüche

1. Verfahren zum Betrieb eines zumindest ein Automatisie-
5 rungsgerät sowie ein mit diesem kommunikativ verbundenes Pro-
grammiergerät umfassenden Automatisierungssystems, wobei das
Automatisierungsgerät ein Anwenderprogramm, insbesondere ein
Programm zur Steuerung und/oder Überwachung eines externen
technischen Prozesses, ausführt und wobei durch das Program-
10 mmiergerät die Ausführung des Anwenderprogramms überwacht
wird, indem am Programmiergerät eine oder mehrere Datenadres-
sen (1132, 1133) des Anwenderprogramms zur Überwachung ausge-
wählt werden,
d a d u r c h g e k e n n z e i c h n e t ,
- daß am Programmiergerät für jede zur Überwachung ausgewähl-
15 te Datenadresse (1132, 1133) eine Codeadresse (1131) - eine
Adresse des Anwenderprogramms, insbesondere eine Adresse in
unmittelbarer Nähe eines den Inhalt der ausgewählten Da-
tenadresse (1132, 1133) beeinflussenden Abschnitts des An-
wenderprogramms - ausgewählt wird,
20 - daß die ausgewählte Datenadresse (1132, 1133) zusammen mit
der Codeadresse (1131) im Rahmen eines Anforderungstele-
gramms (AT) an das Automatisierungsgerät übermittelt wird,
- daß der Inhalt der ausgewählten Datenadresse (1132, 1133)
bei Erreichen der jeweiligen Codeadresse (1131) während der
25 Ausführung des Anwenderprogramms aufgezeichnet wird und
- daß der aufgezeichnete Inhalt der Datenadresse (1132, 1133)
im Rahmen eines Ergebnistelegramms (ET) an das Programmier-
gerät übermittelt wird.
- 30 2. Verfahren nach Anspruch 1,
d a d u r c h g e k e n n z e i c h n e t ,
daß über eine Datenadresse (1132, 1133) alle im Automatisie-
rungsgerät vorhandenen Speicherbereiche, insbesondere auch
Register, referenzierbar sind.
- 35 3. Verfahren nach Anspruch 1 oder 2,
d a d u r c h g e k e n n z e i c h n e t ,

28-09-1998

EP98118288.4

SPEC

GR 98 P 3777 E

21

daß die angeforderten Daten vom Automatisierungsgerät aufgezeichnet werden, sofern bei Erreichen der Codeadresse (1131) eine Triggerbedingung erfüllt ist.

5 4. Verfahren nach Anspruch 1,

d a d u r c h g e k e n n z e i c h n e t,

daß das Anforderungstelegramm (AT) ein Headersegment (AH), ein Einstiegsdatensatzsegment (AE) sowie ein oder mehrere Watchpointsegmente (AW1, AW2...AWn) mit jeweils zumindest einer Codeadresse (1131-1, 1131-2...1131-n) und einer oder mehreren Datenadressen (1132-1, 1133-1, 1132-2, 1133-2 ... 1132-n, 1133-n) aufweist.

5. Verfahren nach Anspruch 1,

15 d a d u r c h g e k e n n z e i c h n e t,

daß das Ergebnistelegramm (ET) ein Headersegment (EH), ein Einstiegsdatensatzsegment (EE) sowie ein oder mehrere Watchpointsegmente (EW1, EW2...EWn) mit jeweils zumindest einer Codeadresse (1231-1, 1231-2...1231-n) und einer oder mehreren Datenadressen (1232-1, 1233-1, 1232-2, 1233-2 ... 1232-n, 1233-n) aufweist.

6. Verfahren nach Anspruch 1,

d a d u r c h g e k e n n z e i c h n e t,

25 daß die angeforderten Daten vom Automatisierungsgerät aufgezeichnet und zu geeigneten Zeitpunkten während der Ausführung des Anwenderprogramms, bei zyklischen Anwenderprogrammen insbesondere nach jedem Zyklus, an das Programmiergerät übermittelt werden.

30 7. Verfahren nach Anspruch 6,

d a d u r c h g e k e n n z e i c h n e t,

daß bei zyklischen Anwenderprogrammen die angeforderten Daten vom Automatisierungsgerät aufgezeichnet und während mehrerer 35 Zyklen abschnittsweise an das Programmiergerät übermittelt werden.

GR 98 P 3777 E

22

8. Verfahren nach einem der obigen Ansprüche,
dadurch gekennzeichnet,
daß die für die Beobachtung nötigen Befehle im Anwenderpro-
gramm maskierbar sind.

5

9. Verfahren nach einem der obigen Ansprüche,
dadurch gekennzeichnet,
daß ein bei Eingang des Anforderungstelegramms (AT) auf Sei-
ten des Automatisierungsgerätes generierter Anforderungsauf-
trag bei Mehrfachausführung eines mit einer im Anforde-
rungstelegramm festgelegten Codeadresse (1131-1, 1131-2 ...
1131-n) korrespondierenden Befehls blockiert wird.

10

28-09-1998

EP98118288.4

SPEC

GR 98 P 3777 E

23

Zusammenfassung

Verfahren zum Betrieb eines Automatisierungssystems

- 5 Es wird ein Verfahren zum Betrieb eines zumindest ein Automa-
tisierungsgerät sowie ein mit diesem kommunikativ verbundenes
Programmiergerät umfassenden Automatisierungssystems, wobei
das Automatisierungsgerät ein Anwenderprogramm, insbesondere
ein Programm zur Steuerung und/oder Überwachung eines exter-
10 nen technischen Prozesses, ausführt und wobei durch das Pro-
grammiergerät die Ausführung des Anwenderprogramms überwacht
wird, indem am Programmiergerät eine oder mehrere Datenadres-
sen (1132, 1133) des Anwenderprogramms zur Überwachung ausge-
wählt werden, angegeben, bei dem
- 15 - am Programmiergerät für jede zur Überwachung ausgewählte
Datenadresse (1132, 1133) eine Codeadresse (1131) - eine
Adresse des Anwenderprogramms, insbesondere eine Adresse in
unmittelbarer Nähe eines den Inhalt der ausgewählten Da-
tenadresse (1132, 1133) beeinflussenden Abschnitts des An-
20 wenderprogramms - ausgewählt wird,
- die ausgewählte Datenadresse (1132, 1133) zusammen mit der
Codeadresse (1131) im Rahmen eines Anforderungstelegramms
(AT) an das Automatisierungsgerät übermittelt wird,
- der Inhalt der ausgewählten Datenadresse (1132, 1133) bei
25 Erreichen der jeweiligen Codeadresse (1131) während der
Ausführung des Anwenderprogramms aufgezeichnet wird und
- der aufgezeichnete Inhalt der Datenadresse (1132, 1133) im
Rahmen eines Ergebnistelegramms (ET) an das Programmierge-
rät übermittelt wird.

30

FIG 1

18

<u>AE</u>	1110	<u>AT</u>
	1111	
	1112	
	1113	
	1114	
	
<u>AE</u>	1121	
	1122	
	1123	
	1124	
	
<u>AW1</u>	1131-1	
	1132-1	
	1133-1	
	1134-1	
	
<u>AW2</u>	1131-2	
	1132-2	
	1133-2	
	1134-2	
	
<u>AWn</u>	
	
	
	1131-n	
	1132-n	
<u>AWn</u>	1133-n	
	1134-n	

5 FIG 1

GR 98 P 3777 E

19

<u>EH</u>	1210	<u>ET</u>
	1211	
	
<u>EE</u>	1221	
	1222	
	1223	
<u>EW1</u>	1231-1	
	1232-1	
	1233-1	
<u>EW2</u>	1231-2	
	1232-2	
	1233-2	
	
	
<u>EWn</u>	1231-n	
	1232-n	
	1233-n	

FIG 2

5

This Page Blank (uspto)